

ΘΕΜΑ Α

- A1. γ
 A2. β
 A3. γ
 A4. β
 A5.
 Α) Σωστό
 Β) Σωστό
 Γ) Λάθος
 Δ) Λάθος
 Ε) Σωστό

ΘΕΜΑ Β

B1.

(α) Σωστή η απάντηση: (iii)

(β) Αιτιολόγηση

Εκτρέποντας το σώμα 1 κατά d και αφήνοντάς το ελεύθερο να κινηθεί διαπιστώνουμε ότι $d=A_1$. Εφαρμόζοντας την ΑΔΕ της ταλάντωσης για το σώμα 1 μπορούμε να υπολογίσουμε την ταχύτητά του τη στιγμή της πλαστικής κρούσης με το σώμα 2.

$$\frac{1}{2}kA_1^2 = \frac{1}{2}mv_{max,1}^2 \rightarrow$$

$$kA_1^2 = mv_{max,1}^2 \rightarrow v_{max,1} = \sqrt{\frac{k}{m}}A_1 \quad (1)$$

Στη συνέχεια εφαρμόζουμε την ΑΔΟ για την πλαστική κρούση των σωμάτων 1 και 2 οπότε:

$$mv_{max,1} = (m + m)V_{\sigma\sigma\sigma.} \rightarrow V_{\sigma\sigma\sigma.} = \frac{v_{max,1}}{2} \quad (2)$$

Τέλος από την ΑΔΕ της νέας ταλάντωσης του συσσωματώματος προκύπτει ότι:

$$\frac{1}{2}(m + m)V_{\sigma\sigma\sigma.}^2 = \frac{1}{2}2kA_2^2 \xrightarrow{(2)}$$

$$2m \left(\frac{v_{max,1}}{2} \right)^2 = 2kA_2^2 \rightarrow$$

$$2m \frac{v_{max,1}^2}{4} = 2kA_2^2 \xrightarrow{(1)} \frac{1}{4} \frac{k}{m} mA_1^2 = kA_2^2 \rightarrow$$

$$\frac{1}{4}A_1^2 = A_2^2 \rightarrow A_2 = \frac{A_1}{2} \rightarrow \frac{A_1}{A_2} = 2$$

B2.

(α) Σωστή η απάντηση: (ii)

(β) Αιτιολόγηση

Από τη θεωρία γνωρίζουμε ότι: $T_{\Delta} = NT_{\tau\alpha\lambda.} \rightarrow 2 = 200T_{\tau\alpha\lambda.} \rightarrow T_{\tau\alpha\lambda.} = \frac{1}{100} s$

Οπότε η συχνότητα της σύνθετης ταλάντωσης είναι: $f_{\tau\alpha\lambda.} = \frac{1}{T_{\tau\alpha\lambda.}} = \frac{1}{\frac{1}{100}} = 100 Hz$

Από τη θεωρία ξέρουμε ότι: $f_{\tau\alpha\lambda.} = \frac{f_1 + f_2}{2} \rightarrow f_1 + f_2 = 2f_{\tau\alpha\lambda.} \rightarrow f_1 + f_2 = 200 Hz$

Από τις απαντήσεις το μοναδικό ζευγάρι τιμών f_1 και f_2 που έχουν άθροισμα 200Hz είναι αυτό όπου: $f_1 = 100,25 Hz$ και $f_2 = 99,75 Hz$.

B3.

(α) Σωστή η απάντηση: (iii)

(β) Αιτιολόγηση

Προκειμένου να παραμένει η απόσταση των δύο σφαιρών μετά την σύγκρουση της m_2 με τον τοίχο σταθερή αυτό σημαίνει ότι κινούνται ισοταχώς με ίδια φορά προς τα αριστερά.

Άρα ισχύει:

$$v_1 = v_2 \quad (1)$$

όπου v_1 και v_2 οι ταχύτητες των σφαιρών μετά τη σύγκρουση της m_2 με τον τοίχο.

Όμως για την κεντρική και ελαστική κρούση των δύο σφαιρών έχουμε:

$$v_1 = \frac{m_1 - m_2}{m_1 + m_2} v_1 \xrightarrow{m_1 - m_2 < 0} v_1 < 0 \quad (2)$$

$$v_2 = \frac{2m_1}{m_1 + m_2} v_1 \rightarrow v_2 > 0 \quad (3)$$

δηλαδή η σφαίρα 1 αλλάζει φορά κίνησης (προς τα αριστερά) ενώ η σφαίρα 2 ξεκινά να κινείται προς τον τοίχο.

Επειδή η σφαίρα 2 συγκρούεται ελαστικά με τον τοίχο (ακίνητο σώμα πολύ μεγάλης μάζας) ανακλάται αλλάζοντας φορά κίνησης (προς τα αριστερά) αλλά διατηρώντας το ίδιο μέτρο ταχύτητας v_2 .

Συνδυάζοντας τις σχέσεις (1), (2) και (3) έχουμε:

$$\begin{aligned} v_1 = v_2 &\rightarrow \\ \frac{m_1 - m_2}{m_1 + m_2} v_1 &= -\frac{2m_1}{m_1 + m_2} v_1 \rightarrow \\ m_1 - m_2 &= -2m_1 \rightarrow \\ m_1 + 2m_1 &= m_2 \rightarrow \\ 3m_1 &= m_2 \rightarrow \frac{m_1}{m_2} = \frac{1}{3} \end{aligned}$$

ΘΕΜΑ Γ .

Γ1. $u = \frac{r_1}{t_1} \leftrightarrow r_1 = 1m$, $u = \frac{r_2}{t_2} \leftrightarrow r_2 = 7m$

Γ2. Από διάγραμμα : $A = 5 \cdot 10^{-3}m$

$N = 3$ (ταλαντώσεις του φελλού στο χρ. διάστημα $0,2 < t < 1,4$)

$\Delta t = NT$, άρα $T = 0,4s$ $u = \frac{\lambda}{T}$, άρα $\lambda = 2m$

$y = 0$ $0 < t < 0,2s$

$y = 5 \cdot 10^{-3} \eta\mu 2\pi \left(\frac{t}{0,4} - \frac{1}{2} \right) \dots (S.I.)$ $0,2s < t < 1,4s$

$y = -10 \cdot 10^{-3} \eta\mu 2\pi \left(\frac{t}{0,4} - 2 \right) \dots (S.I.)$ $t > 1,4s$

Γ3. $E = K + U \rightarrow \frac{1}{2} D A'^2 = \frac{1}{2} m u u_\tau^2 + \frac{1}{2} D y^2 \rightarrow u_\tau = 25\pi \cdot 10^{-3}m$

Γ4. $f' = \frac{10}{9} f$, $u = \lambda' \cdot f' \rightarrow \lambda' = 1,8m$

$A'' = \left| 2A \cdot \sigma\upsilon\nu 2\pi \frac{r_1 - r_2}{2\lambda'} \right| \rightarrow A'' = A$

$$\frac{K_1}{K_2} = \frac{\frac{1}{2} m u_{max}^2}{\frac{1}{2} m u'_{max}^2} = \frac{\omega^2 \cdot (2A)^2}{\omega'^2 \cdot A^2} = \frac{4\pi^2 \cdot f^2 \cdot 4 \cdot A^2}{4\pi^2 \cdot f'^2} = \frac{81}{25}$$

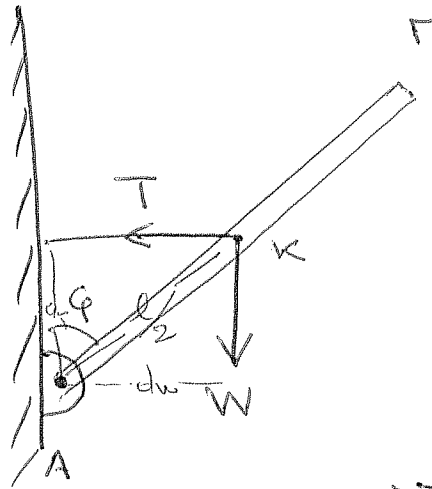
ΘEMA Δ.

$l = 2\text{ m}$

$M = 5,6\text{ kg}$

$\sin\varphi = 0,6$

$\cos\varphi = 0,8$



$\Delta_1. \sum \tau^{(A)} = 0.$

$\rightarrow \tau_w = -w \cdot dw$

$\rightarrow \tau_{FA} = 0$

$= -w \cdot \frac{l}{2} \sin\varphi = -56 \cdot 0,6 = -33,6\text{ N}\cdot\text{m}$

$\rightarrow \tau_T = +T \cdot d_T$

$= +T \cdot \frac{l}{2} \cdot \cos\varphi = +T \cdot 0,8$

οπρ $\sum \tau^{(A)} = 0 \Rightarrow T \cdot 0,8 = 33,6$

$T = 42\text{ N}$

$\Sigma F = 0$

$\Sigma F_x = 0$

$\Sigma F_y = 0$

$F_{Ax} = T$

$F_{Ay} = W$

$F_{Ax} = 42\text{ N}$

$F_{Ay} = 56\text{ N}$

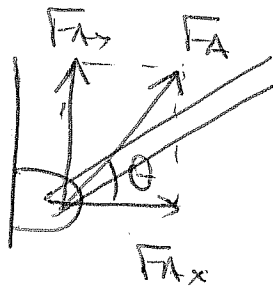
$F_A = \sqrt{F_{Ax}^2 + F_{Ay}^2}$

$= \sqrt{42^2 + 56^2}$

$= \sqrt{1764 + 3136}$

$= \sqrt{4900}$

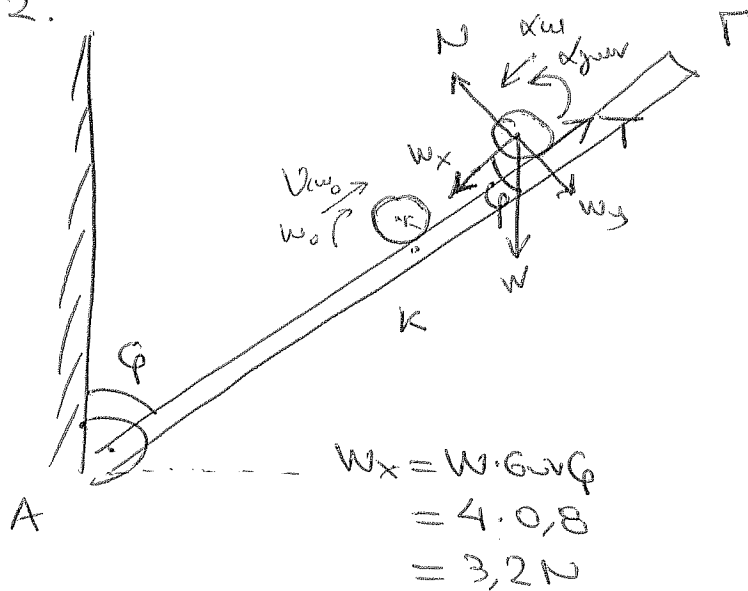
$F_A = 70\text{ N}$



$\epsilon\varphi\theta = \frac{F_{Ay}}{F_{Ax}} \Rightarrow \epsilon\varphi\theta = \frac{56}{42}$

$\epsilon\varphi\theta = \frac{4}{3}$

Δ2.



$$w = 0,4 \text{ kg}$$

$$r = \frac{1}{70} \text{ m.}$$

$$\Sigma F = w \cdot \alpha_{cm}$$

$$W_x - T = w \cdot \alpha_{cm}$$

$$3,2 - T = 0,4 \cdot \alpha_{cm}$$

$$T = 3,2 - 0,4 \cdot \alpha_{cm} \quad (1)$$

$$\Sigma \tau = I_{cm} \cdot \alpha_{\text{rod}}$$

$$T \cdot r = \frac{2}{5} w r^2 \cdot \alpha_{\text{rod}}$$

$$T = \frac{2}{5} \cdot 0,4 \cdot \alpha_{cm} \quad (2)$$

① = ②

$$\hookrightarrow 3,2 - 0,4 \alpha_{cm} = \frac{2}{5} \cdot 0,4 \alpha_{cm}$$

$$\Rightarrow 3,2 = \frac{7}{5} \cdot 0,4 \alpha_{cm}$$

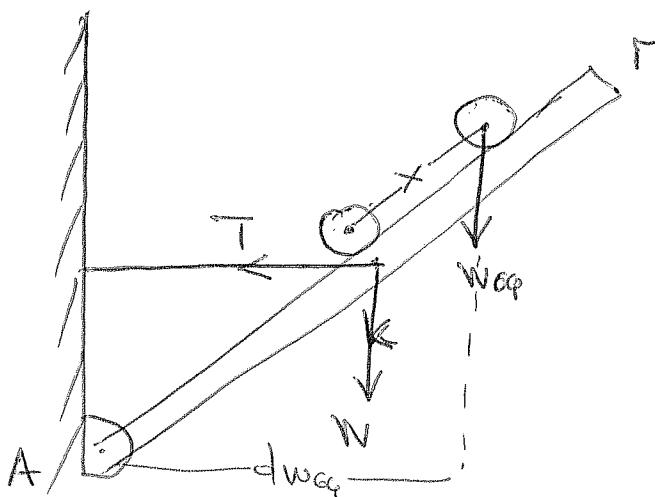
$$\alpha_{cm} = \frac{40}{7} \text{ w/s}^2$$

$$\alpha_{\text{rod}} = \alpha_{\text{rod}} \cdot r$$

$$\alpha_{\text{rod}} = \frac{\alpha_{cm}}{r} = \frac{40}{\frac{1}{70}} = \frac{40 \cdot 70}{1} = 2800 \text{ w/s}^2$$

$$\alpha_{\text{rod}} = 400 \text{ w/s}^2$$

Δ3.



Σ τ κέντρου GG ως προς O (έναντι κέντρου G)

$$\Sigma \tau^{(A)} = 0 \Rightarrow \tau_T = +T \cdot 0,8$$

$$\tau_W = -33,6 \text{ N} \cdot \text{m}$$

(κέντρο Δ1)

$$\tau_{W_{cp}} = -W_{cp} \cdot d_{W_{cp}}$$

$$= -4 \cdot \left(\frac{l}{2} + x\right) \cdot 4 \cdot \phi$$

$$= -4(1+x) \cdot 0,6$$

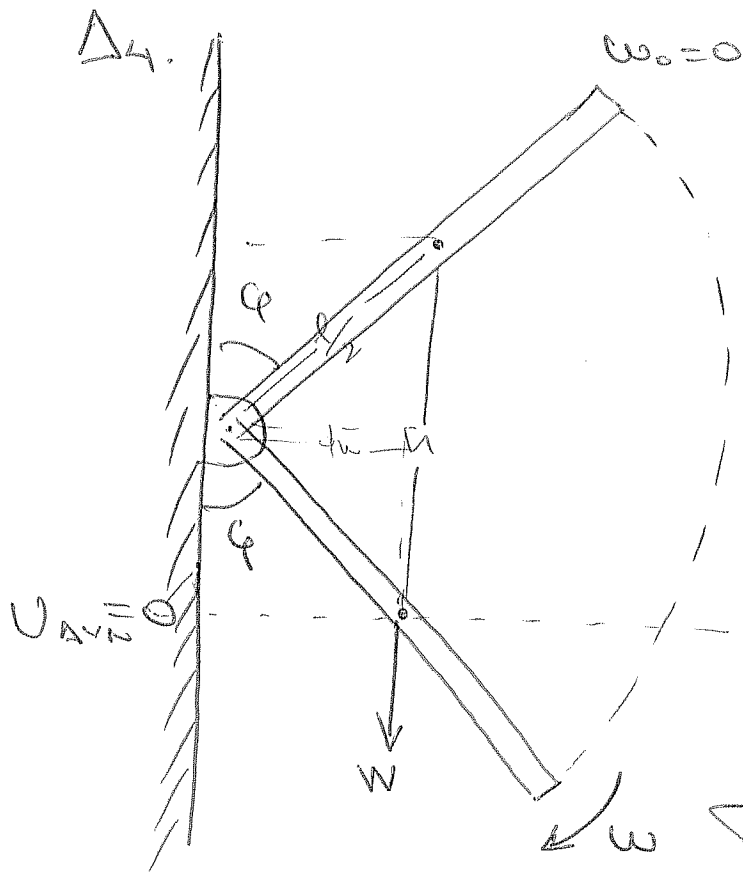
$$= -2,4 - 2,4x$$

Λεα Σ τ^{(A)} = 0 =>

$$\Rightarrow T \cdot 0,8 = 33,6 + 2,4 + 2,4x$$

$$T \cdot 0,8 = 36 + 2,4x$$

$$\underline{T = 45 + 3x}$$



$$\frac{dk}{dt} = \frac{dk_{\text{rot}}}{dt} + \frac{dk_{\text{tr}}}{dt}$$

$$= \frac{dk}{dt}_{\text{tr}} = \sum \tau \cdot \omega$$

Еўрעהו ω

$\Delta \cdot \Delta \cdot M \cdot E$

$$K_{\text{rot}} + U_{\text{rot}} = K_{\text{tr}} + U_{\text{tr}}$$

$$0 + Mgh = \frac{1}{2} I(A) \cdot \omega^2 + 0.$$

$$I(A) = I_{\text{cm}} + M\left(\frac{L}{2}\right)^2$$

$$= \frac{1}{12} ML^2 + \frac{1}{4} ML^2$$

$$= \frac{1}{3} ML^2$$

$$h = \frac{l}{2} \cos \varphi + \frac{l}{2} \cos \varphi$$

$$= l \cos \varphi = 2 \cdot 0,8$$

$$= 1,6 \text{ m.}$$

Δes

$$\frac{dk}{dt}_{\text{tr}} = \sum \tau \cdot \omega$$

$$= 33,6 \cdot 2\sqrt{6}$$

$$= 67,2 \sqrt{6} \frac{\text{J}}{\text{sec.}}$$

$$Mgh = \frac{1}{2} \frac{1}{3} ML^2 \omega^2$$

$$10 \cdot 1,6 = \frac{1}{6} \cdot \frac{4}{3} \cdot \omega^2$$

$$\omega^2 = 24$$

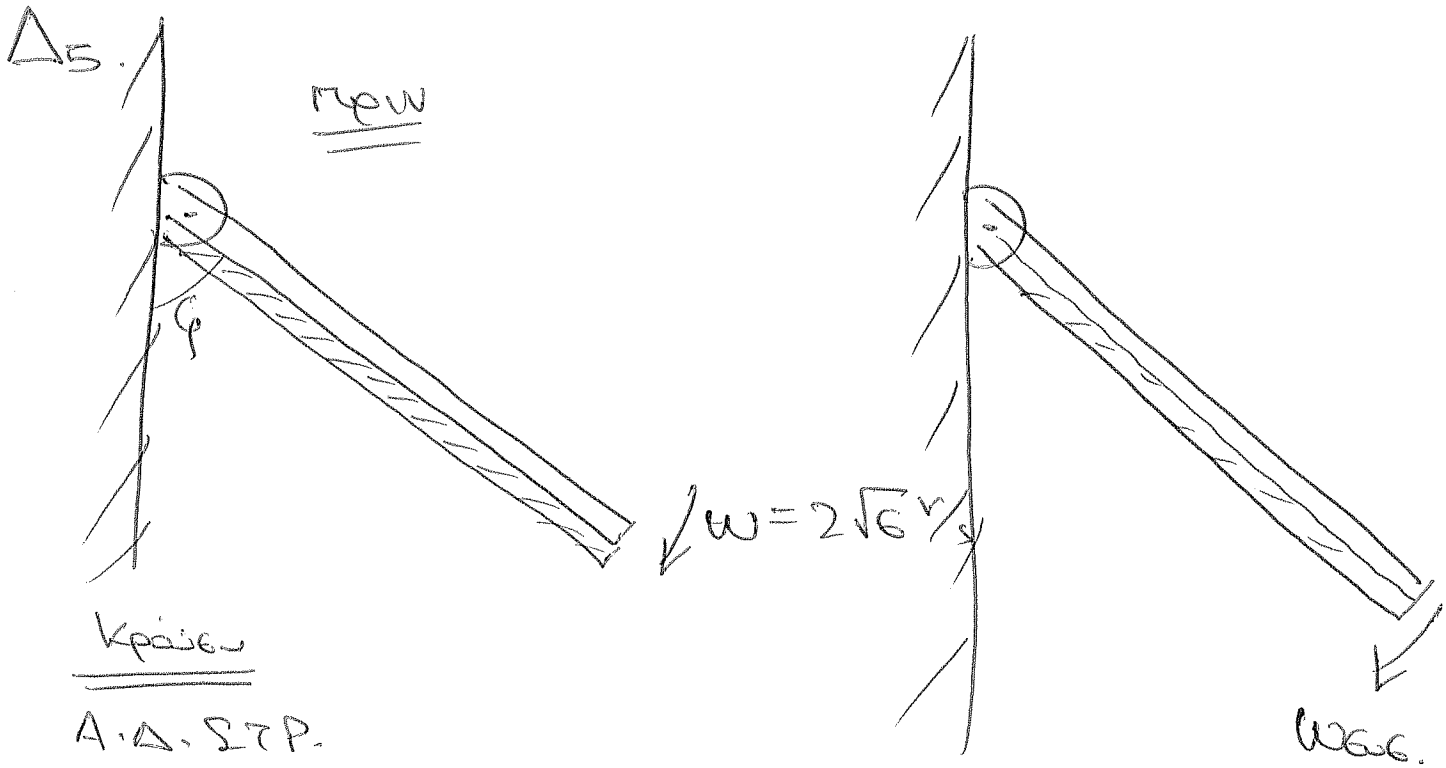
$$\omega = \sqrt{24} \text{ v/s}$$

$$\omega = 2\sqrt{6} \text{ v/s}$$

Еўрעהו $\sum \tau$

$$\sum \tau = \tau \omega = \omega \cdot \frac{l}{2} \sin \varphi$$

$$= 56 \cdot 0,6 = 33,6 \text{ N} \cdot \text{m}$$



$$\overline{L_{\text{rot}}} = \overline{L_{\text{rot}}}^{(M)} \Rightarrow \overline{J_{(A)}} \cdot \omega^2 = J_{\text{GUG}} \cdot \omega_{\text{GUG}}^2$$

$$\begin{aligned} J_{\text{GUG}} &= J_{(A)}^{(M)} + J_{(A)}^{(M')} \\ &= \frac{1}{3} M l^2 + \frac{1}{3} M' l^2 \\ &= \frac{1}{3} M l^2 + \frac{1}{3} 3 M l^2 \\ &= \frac{4}{3} M l^2 \end{aligned}$$

$$\propto \frac{1}{3} M l^2 \omega^2 = \frac{4}{3} M l^2 \cdot \omega_{\text{GUG}}^2$$

$$\omega_{\text{GUG}} = \frac{\omega}{4} = \frac{2\sqrt{6}}{4}$$

$$\omega_{\text{GUG}} = \frac{\sqrt{6}}{2} \text{ v/s}$$

$$\frac{\Delta K}{K_{\text{exp}}} \% \Rightarrow \frac{K_{\text{theor}} - K_{\text{exp}}}{K_{\text{exp}}} \cdot 100 = \frac{\frac{1}{2} J_{\text{GUG}} \cdot \omega_{\text{GUG}}^2 - \frac{1}{2} J_{(A)}^{(M)} \omega^2}{\frac{1}{2} J_{(A)}^{(M)} \omega^2}$$

$$= \frac{\frac{4}{3} M l^2 \cdot \left(\frac{\omega}{4}\right)^2 - \frac{1}{3} M l^2 \cdot \omega^2}{\frac{1}{3} M l^2 \cdot \omega^2} \cdot 100$$

$$= \frac{4 \cdot \frac{\omega^2}{16} - \omega^2}{\omega^2} \cdot 100 = \left(\frac{1}{4} - 1\right) \cdot 100 = -75\%$$